

(f)

dに表される回路は、以下の素子定数を持つとする。

- ① $e(t)=100\sqrt{2}\sin(100\pi t)[V]$, $R=100[\Omega]$, $L=0.3[H]$, $C=30[\mu F]$
- ② $e(t)=100\sqrt{2}\sin(120\pi t)[V]$, $R=100[\Omega]$, $L=0.3[H]$, $C=30[\mu F]$
- ③ $e(t)=100\sqrt{2}\sin(120\pi t)[V]$, $R=100[\Omega]$, $L=0.3[H]$, $C=10[\mu F]$

①～③の素子定数に対して以下の問いに答えよ。#必要な電圧・電流の記号は、各自で設定せよ。

1. 各素子と電源に流れる電流を求めよ。
2. 各素子に印加される電圧を求めよ。
3. 各素子と電源における瞬時電力を求めよ。
4. 電源から見た電流の位相を求めよ。
5. 電源から供給される電力の平均値を求めよ。
6. 電圧・電流のベクトル図を書け。

瞬時電圧・電流から解く

電源電圧を $e(t)=E\sin\omega t[V]$ とおく。

1. と2.

コイルとコンデンサにかかる電圧を $v_L(t)$ 、抵抗にかかる電圧を $v_R(t)$ とおく。

電源に流れる電流を $i(t)$ 、コイルに流れる電流を $i_L(t)$ 、コンデンサに流れる電流 $i_C(t)$ をと
おく。それぞれの間には、以下の関係が成り立つ。

$$\text{電圧に関して、 } e=v_R+v_L$$

$$\text{電流に関して、 } i=i_L+i_C$$

$$\text{抵抗Rに関して、 } v_R=Ri$$

$$\text{コイルに関して、 } v_L=L\frac{di_L}{dt}$$

$$\text{コンデンサCに関して } i_C=C\frac{dv_C}{dt}$$

すべての式(コイルに関する式を除く)について時間で微分してから、 i_C , i_L , $i(v_R)$ の順に代入して消去すれば、 v_L に関する以下の式が得られる。

$$\frac{de}{dt}=R\left(\frac{1}{L}v_L+C\frac{d^2v_L}{dt^2}\right)+\frac{dv_L}{dt}$$

ここで、 $v_L(t)=E_L\cos(\omega t+\theta)$ とおき、 $e(t)$ と $v_L(t)$ を関数として代入する。

$$E \cos(\omega t) = R \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right) E_I \cos(\omega t + \theta) - E_I \sin(\omega t + \theta)$$

$$E \cos(\omega t) = \sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1} E_I \cos(\omega t + \theta + \phi), \quad \phi = \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right)$$

両辺を比べて、

$$E_I = \frac{E}{\sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1}}, \quad \theta = -\phi = -\tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right)$$

コンデンサ、コイルにかかる電圧は、

$$v_I(t) = \frac{E}{\sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1}} \cos \left(\omega t - \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right) \right) [V]$$

コンデンサに流れる電流は、

$$i_C(t) = - \frac{\omega C E}{\sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1}} \sin \left(\omega t - \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right) \right) [A]$$

コイルに流れる電流は、

$$i_L(t) = \frac{E}{\omega L \sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1}} \sin \left(\omega t - \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right) \right) [A]$$

電源に流れる電流は、

$$i(t) = \frac{\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right) E}{\sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1}} \sin \left(\omega t - \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right) \right) [A]$$

抵抗にかかる電圧は、

$$v_R(t) = \frac{R \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right) E}{\sqrt{R^2 \left(\frac{1}{\omega L} - \omega C \right)^2 + 1}} \sin \left(\omega t - \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)} \right) \right) [V]$$

3. 瞬時電力

抵抗Rについて、

$$P_R = v_R(t)i(t) = \frac{R\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 E^2}{R^2\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 + 1} \sin^2\left(\omega t - T \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)\right) [W]$$
$$= \frac{R\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 E^2}{2\left(R^2\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 + 1\right)} \left(1 - \cos\left(2\omega t - 2T \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)\right)\right) [W]$$

コンデンサCについて、

$$P_C = v_I(t)i_C(t) = -\frac{\omega C E^2}{2\left(R^2\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 + 1\right)} \left(\sin\left(2\omega t - 2T \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)\right)\right) [W]$$

コイルLについて、

$$P_L = v_I(t)i_L(t) = \frac{E^2}{2\omega L\left(R^2\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 + 1\right)} \left(\sin\left(2\omega t - 2T \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)\right)\right) [W]$$

電源について、 $P_E(t) = P_R(t) + P_C(t) + P_L(t)$

4. 電源と電流の式を比較して、

電流は電圧に対して $-T \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)$ 進む。

(電流は電圧に対して $T \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)$ 遅れる。)

5. 電力の平均値

3. を参考にして、

$$\frac{R\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 E^2}{2\left(R^2\left(\frac{1}{\omega L} - \omega C\right)^2 + 1\right)} [W]$$

ベクトル記号法で解く

1. 電源電圧を E 、抵抗の電圧を V_R 、コンデンサ(コイル)の電圧を V_I 、電流をそれぞれ I_C, I_L, I とする。

電源電圧を基準にすれば、 $E = E'$

次の式が成り立つ。

$$E = V_R + V_I, \quad I = I_C + I_L$$

抵抗 R で、 $V_R = RI$

コンデンサ C で、 $I_C = j\omega C V_I$

コイル L で、 $I_L = \frac{1}{j\omega L} V_I$

これらの式を整理すれば、

$$E = R(j\omega C + \frac{1}{j\omega L})V_I + V_I = (1 + R(j\omega C + \frac{1}{j\omega L}))V_I$$

$$V_I = \frac{1}{1 + R(j\omega C + \frac{1}{j\omega L})} E = \frac{j\omega L}{j\omega L + R(1 - \omega^2 LC)} E = \frac{\omega L}{\sqrt{\omega^2 L^2 + R^2(1 - \omega^2 LC)^2}} \exp(j(\frac{\pi}{2} - \phi)) E$$

$$\text{ただし、} \phi = \tan^{-1}\left(\frac{\omega L}{R(1 - \omega^2 LC)}\right)$$

コンデンサ C で、

$$I_C = j\omega C V_I = -\frac{\omega^2 LC}{j\omega L + R(1 - \omega^2 LC)} E = -\frac{\omega^2 LC}{\sqrt{\omega^2 L^2 + R^2(1 - \omega^2 LC)^2}} \exp(-j\phi) E$$

$$\text{コイル } L \text{ で、} I_L = \frac{1}{j\omega L} V_I = \frac{1}{j\omega L + R(1 - \omega^2 LC)} E = \frac{1}{\sqrt{\omega^2 L^2 + R^2(1 - \omega^2 LC)^2}} \exp(-j\phi) E$$

電源に流れる電流は、

$$I = I_C + I_L = \frac{1 - \omega^2 LC}{j\omega L + R(1 - \omega^2 LC)} E = \frac{1}{R + j\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}} E = \frac{1}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}\right)^2}} \exp(-j\phi) E$$

$$\left(\text{抵抗 } R \text{ で、} V_R = RI = \frac{R(1 - \omega^2 LC)}{j\omega L + R(1 - \omega^2 LC)} E \right)$$

この式は、電流が、電圧の振幅を $\frac{1}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}\right)^2}}$ 倍し、電圧の位相を ϕ 遅らせることによつ

て与えられることを示す。ゆえに、 $e(t) = E \sin \omega t [V]$ であれば、

$$i(t) = \frac{E}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}\right)^2}} \sin(\omega t - \phi) [A]$$

(変形すれば、瞬時電圧・電流を使って求めた式と一致している。)

同様に考えて、

抵抗にかかる電圧は、
$$v_R(t) = Ri(t) = \frac{RE}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}\right)^2}} \sin(\omega t - \phi) [V]$$

コイル(コンデンサ)にかかる電圧は、
$$v_L(t) = \frac{\omega LE}{\sqrt{\omega^2 L^2 + R^2(1 - \omega^2 LC)^2}} \cos(\omega t - \phi) [V]$$

2. 省略(“瞬時電流・電圧で解く 2.”を参考にする)

3. 省略(“瞬時電流・電圧で解く 3.”を参考にする)

4. 省略(1. を参考にする)

補足

電源での電流と電圧の関係は、回路が並直列になっていることから、合成インピーダンスを求めても得ることができる。合成インピーダンスは、

$$Z = R + \frac{1}{j\omega C + \frac{1}{j\omega L}}$$

であるので、

$$E = ZI$$

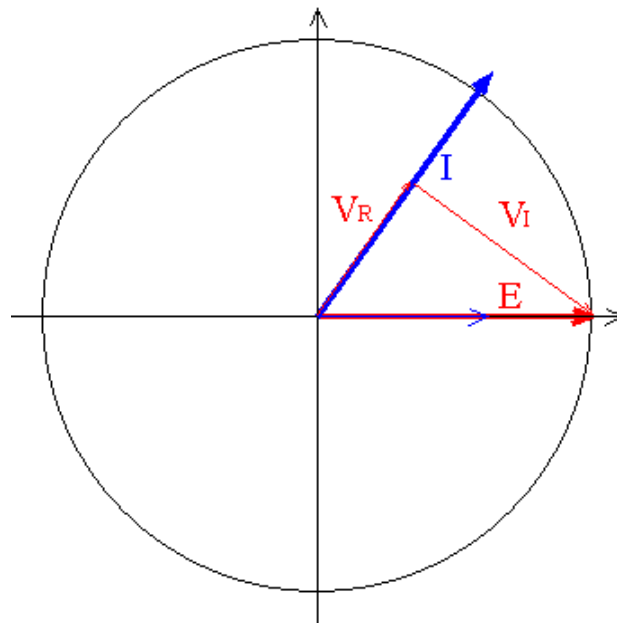
代入し、変形すれば、電流が得られる。

5. ベクトル記号法では、電力 \mathbf{P} は、 $\mathbf{P} = \bar{V} I$ で、与えられる。実部が電力の時間平均(有効電力)、虚部が無効電力を与える。

$$\mathbf{P} = \bar{E} I = \bar{E} \frac{1}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}\right)^2}} \exp(-j\phi) E$$

実部を求めると $\frac{|E|^2}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{\omega L}{1 - \omega^2 LC}\right)^2}} \cos \phi [W]$

6. ベクトル図



$$1 - \omega^2 LC < 0$$

数値として、計算する。

①の場合、

1. $i_L(t) = 1.05\sqrt{2}\sin(100\pi t - 1.45)[A]$, $i_C(t) = -0.94\sqrt{2}\sin(100\pi t - 1.45)[A]$

$i(t) = -0.12\sqrt{2}\sin(100\pi t - 1.45)[A]$

2. $v_R(t) = 11.8\sqrt{2}\sin(100\pi t - 1.45)[V]$

$v_I(t) = 99.3\sqrt{2}\cos(100\pi t - 1.45)[V]$

3. $P_R(t) = 1.46(1 - \cos(200\pi t - 2.9))[W]$, $P_L(t) = 104\sin(200\pi t - 2.9)[W]$

4. 0.12

5. 1.46W

②の場合

1. $i_L(t) = 0.85\sqrt{2}\sin(120\pi t + 1.33)[A]$, $i_C(t) = -109.6\sqrt{2}\sin(120\pi t + 1.33)[A]$

$i(t) = -0.24\sqrt{2}\sin(120\pi t + 1.33)[A]$

2. $v_R(t) = -24\sqrt{2}\sin(120\pi t + 1.33)[V]$

$v_I(t) = 97\sqrt{2}\cos(120\pi t + 1.33)[V]$

3. $P_R(t) = 5.76(1 - \cos(240\pi t + 2.66))[W]$, $P_L(t) = 82.5\sin(240\pi t + 2.66)[W]$

4. 0.23

5. 5.76W

③の場合は、省略